

Funktionsweise:

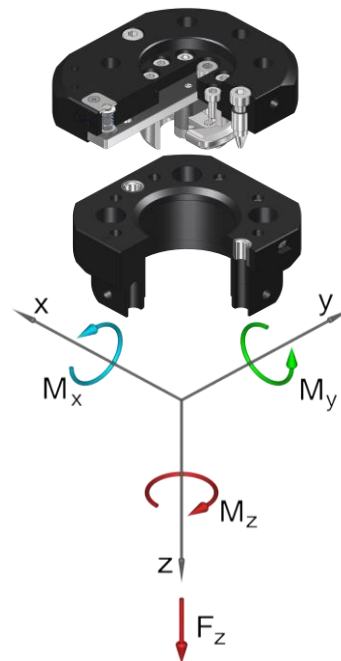
Durch den Verfahrweg des Roboters auf die Ablageplatte werden Oberteil (1) und Unterteil (2) automatisch ver- und entriegelt.

Vorteile:

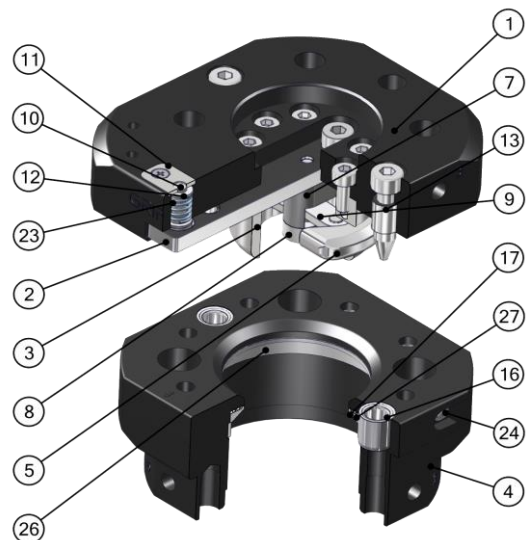
- Vollautomatisches Wechselsystem
- Keinerlei externe Ver- und Entriegelungsenergie benötigt
- Selbsthemmender, gesicherter Verriegelungsmechanismus
- Hält hohen Belastungen bei geringem Eigengewicht stand
- Hohe Wiederholgenauigkeit +/- 0,02 mm
- Hält über 1.000.000 Wechselzyklen stand
- Anbindung einer Energiekupplung **SEK** für elektrische Durchführungen
- 6 integrierte pneumatische Durchführungen
- Schnittstelle nach DIN EN ISO 9409-1
- Optionale Verriegelungsabfrage über induktive Sensorik

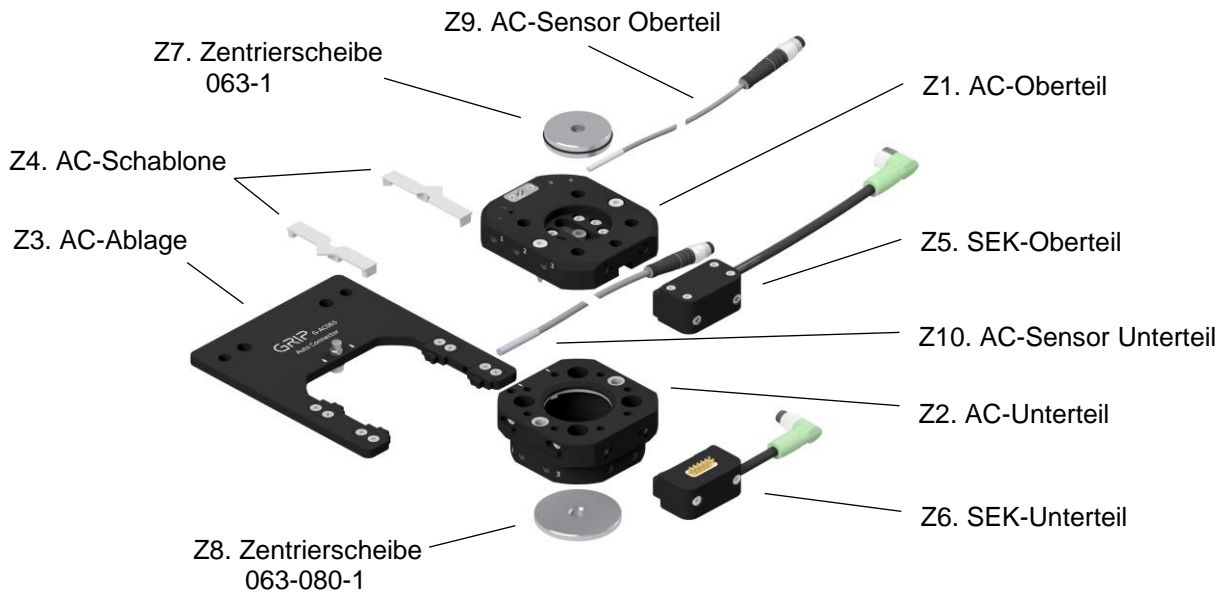


| Technische Daten | | AC063 |
|---|---------------------------------------|----------------|
| Grundmaterial | | Al, elox. / VA |
| Länge x Breite x Höhe [mm] | | 74 x 63 x 44 |
| Teilkreisdurchmesser [mm] | | 50 |
| Wiederholgenauigkeit +/- [mm] | | 0,02 |
| Zug Fz [N] | | 1875 |
| Druck -Fz [kN] | | 65 |
| Torsion Mz [Nm] | | 69 |
| Biegung Mx, My [Nm] | | 59 |
| Masse [kg] | Oberteil | 0,24 |
| | Unterteil | 0,15 |
| Richtwert Zuladung [kg] | | 15* / 20** |
| Verriegelungshub VH [mm] | | 1,5 |
| Verriegelungskraft VF [N] | | 30 - 100 |
| Pneumatische Durchführung | Anschlüsse | 6 x M5 |
| | Querschnitt A je P [mm ²] | 12,57 |
| | Betriebsdruck p [bar] | -1 bis 8 |
| * Richtwert gilt für folgende Annahmen: Beschleunigung: 10 m/s ² , Schwerpunktabstand: 100 mm, 2-fache Sicherheit | | |
| ** Richtwert gilt für folgende Annahmen: Beschleunigung: 5 m/s ² , Schwerpunktabstand: 100 mm, 2-fache Sicherheit | | |

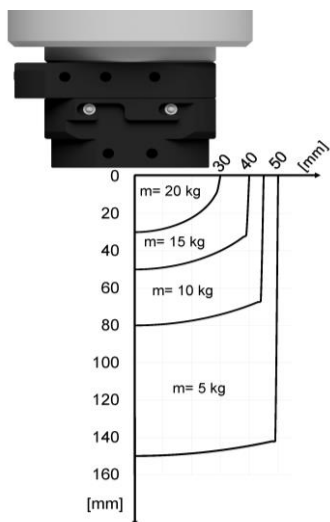


| Pos. | Bezeichnung | Pos. | Bezeichnung |
|------|--------------|------|-------------------|
| 1 | Oberteil | 11 | Federdeckel |
| 2 | Schieber | 12 | Federsitz |
| 3 | Zapfen | 13 | Positionierstift |
| 4 | Unterteil | 16 | Buchse |
| 5 | Backe 1 | 17 | Verriegelungsring |
| 7 | Mitnehmer | 23 | Druckfeder |
| 8 | Lasche | 24 | Druckstück |
| 9 | Gelenklasche | 26 | Sicherungsring |
| 10 | Raststift | 27 | O-Ring |





| Pos. | Auto Connector Ø63, gebohrt nach ISO... | |
|-------|---|--|
| Z1. | G-AC063-2OEP | Oberteil, E-Anbau, 6 Luftdurchführungen, Al, eloxiert |
| Z2. | G-AC063-2UEP | Unterteil, E-Anbau, 6 Luftdurchführungen, Al, eloxiert |
| Pos. | Zubehör | |
| Z3. | G-AC063-A1-01 | Ablage für AC063, 1-fach, Al, eloxiert |
| Z4. | ZG-AC063-A1-S1 | Programmier-Schablone 063 (2x) |
| Z5. | G-SEK100-O-1FE12-300-M8 | Energie-Kupplung, Oberteil, M8 Buchse, 8-polig |
| Z6. | G-SEK100-U-1FE12-40-M8 | Energie-Kupplung, Unterteil, M8 Stecker, 8-polig |
| Z7. | G-ZS063-1 | Zentrierscheibe |
| Z8. | G-ZS063-080-1 | Zentrierscheibe |
| Z9. | ZG-AC-IN1-150-M8 | Induktiver Sensor, M8 Stecker, 3 polig, Kabel l = 150 mm |
| Z10. | ZG-AC-IN2-300-M8 | Induktiver Sensor, M8 Stecker, 3 polig, Kabel l = 300 mm |
| | ZG-AC063-IN2-SF1 | Sensor Schaltflage M2 |
| | ZG-AC063-DP | Distanzplatte |
| Pos. | Ersatzteile | |
| 23 | EG-AC063-DF01 | Druckfeder |
| 25 | EG-AC063-DS | Dichtungssatz (8 x O-Ring) |
| 36;37 | EG-AC063-A1-A-S01 | AC063 Auflagestücke (4x) |



AC063 Zuladung

Zuladung in Abhängigkeit vom Massenschwerpunkt-Abstand